

Sensorer og elektronik

Introduktion til Sensorer

Første Teoretiske Kursus

AUA

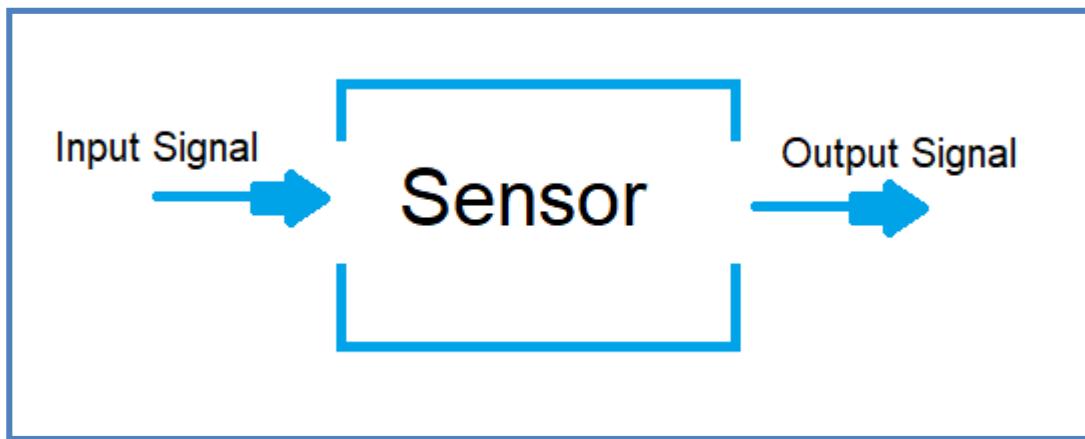
This project has been funded with support from the European Commission. This publication reflects the views only of the author, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.

Introduktion til Sensorer

- En sensor er en enhed, der indsamler information fra den “virkelige verden” ved at detektere eller måle et signal eller stimulus, der opstår fra en ændring i dets nærliggende miljø.
- “En enhed, der giver et brugbart output som svar på et specifiseret mål”

Introduktion til Sensorer

- Sensorer måler en fysisk parameter (input) og konverterer det til et signal, der er egnet til behandling (output).



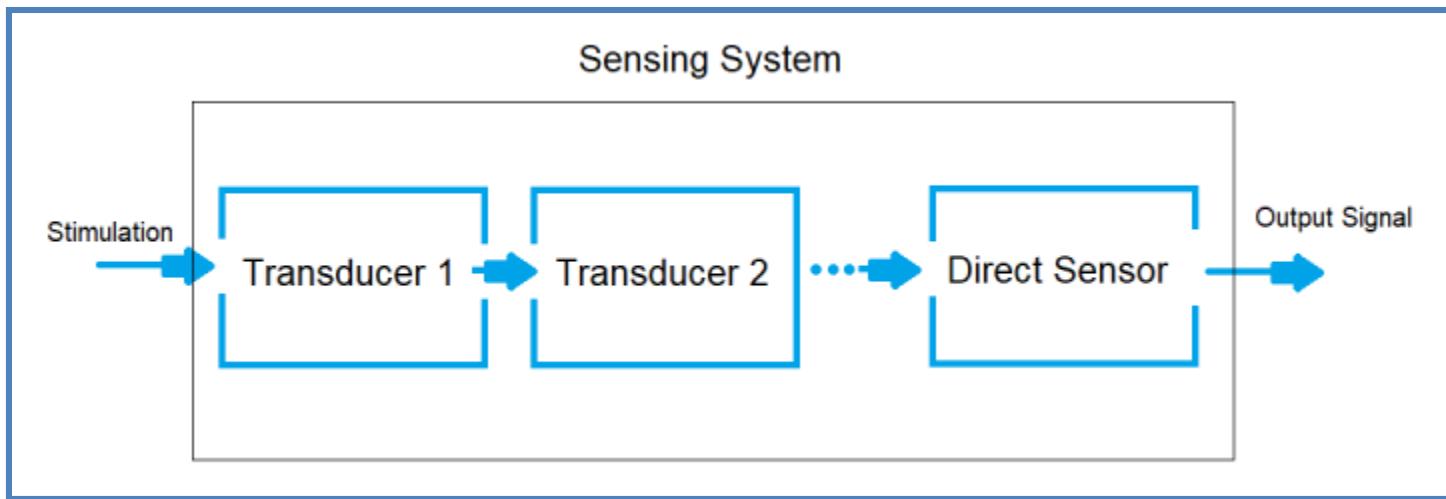
Introduktion til Sensorer

- Således er sensorer enheder, der modtager et stimulus og svarer med et elektrisk signal, der afhænger af stimuleringen.
- Alle sensorer er baseret på et transduktionsprincip - konvertering af energi fra en form til en anden.



Introduktion til Sensorer

- En transducer er påkrævet for sensor-systemet til at konvertere stimuleringen fra omgivelserne til et elektrisk signal.



Sensor Typer

- Der er to typer sensorer baseret på deres evne til at konvertere ikke-elektrisk stimulus til et elektrisk signal.
- Direkte sensorer
 - kan konvertere et ikke-elektrisk stimulus til et elektrisk signal med mellemliggende trin.
- Indirekte eller komplekse sensorer
 - flere konverteringstrin bruges til at omdanne det målte signal til et elektrisk signal.

Sensor Typer

- En anden måde at kategorisere sensorer er baseret på, om de bruger deres egen energikilde til at "fornemme" deres nærliggende omgivelser.
- Aktive sensorer
 - Bruger energi til at sende et signal ind i omgivelserne og måler signalets interaktion med omgivelserne.
- Passive sensorer
 - optager signaler, der allerede findes i omgivelserne.

Sensor Typer

- En ultralydssensor er et eksempel på en aktiv sensor. Ultralydssensor udsender lydbølger til omgivelserne, og baseret på hvad der returneres til systemet, kan den generere en model af overfladen, der er foran den.
 - En landbrugsapplikation ville være brugen af en ultralydssensor til at generere en 3d-model af afgrødens bladdække for at optimere sprøjteanvendelser, dvs. tildele mere eller mindre landbrugskemikalier, afhængigt af afgrødens tæthed.

Sensor Typer

- **Passive sensorer** er en vigtig form for ‘remote sensing’ i landbruget, og alle principper vil blive grundigt dækket i den næste lektion. Men for nu kan du forestille dig et meget enkelt eksempel:
Vores øjne.
 - Vores syn er baseret på vores øjnes (sensorer) evne til at føle omgivelserne ved at modtage lys, der reflekteres fra andre emner - vi sender ikke energi til målet for at se det, vi modtager bare det, der reflekteres mod os.

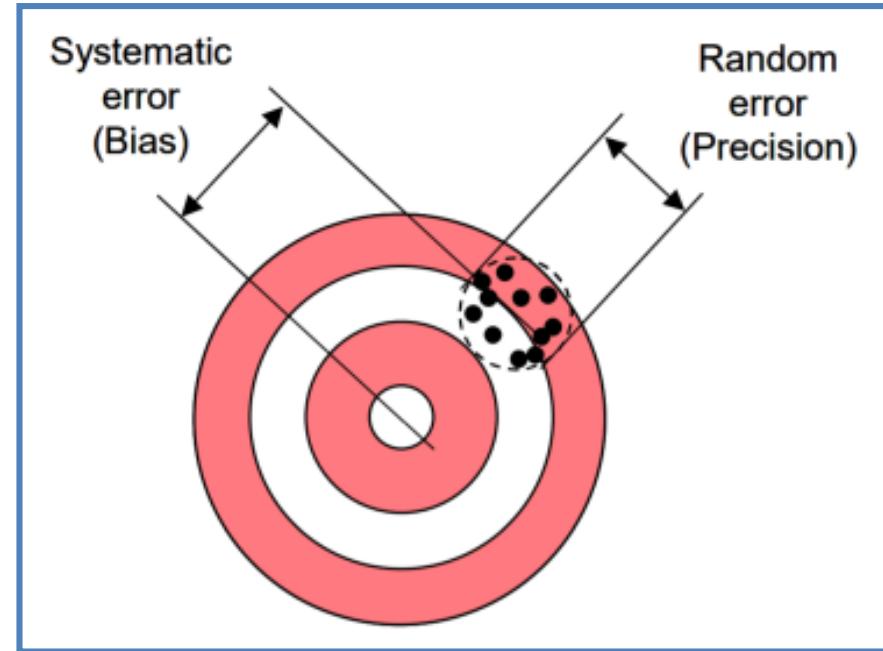
Sensoregenskaber

- **Nøjagtighed** er sensorens evne til at give resultater tæt på den reelle værdi af den målte størrelse. Nøjagtighed er relateret til systematisk afvigelse (bias) af et sæt målinger og beskrives med den absolute og relative fejl.

$$\text{ABSOLUTE ERROR} = \text{RESULT} - \text{TRUE VALUE}$$
$$\text{RELATIVE ERROR} = \frac{\text{ABSOLUTE ERROR}}{\text{TRUE VALUE}}$$

Sensoregenskaber

- **Præcision** er et sensor-systems evne til at give den samme aflæsning, når man gentagne gange udfører den nøjagtigt samme måling under de samme forhold.
- Det indebærer sammenhæng mellem efterfølgende målinger, men svarer ikke systemets nøjagtighed. Selvom præcision er en nødvendig faktor, er det ikke i sig selv en tilstrækkelig betingelse for nøjagtighed.



Kilde: Ricardo Gutierrez-Osuna,
Wright State University

Sensoregenskaber



High Accuracy
High Precision



Low Accuracy
Low Precision



Low Accuracy
High Precision

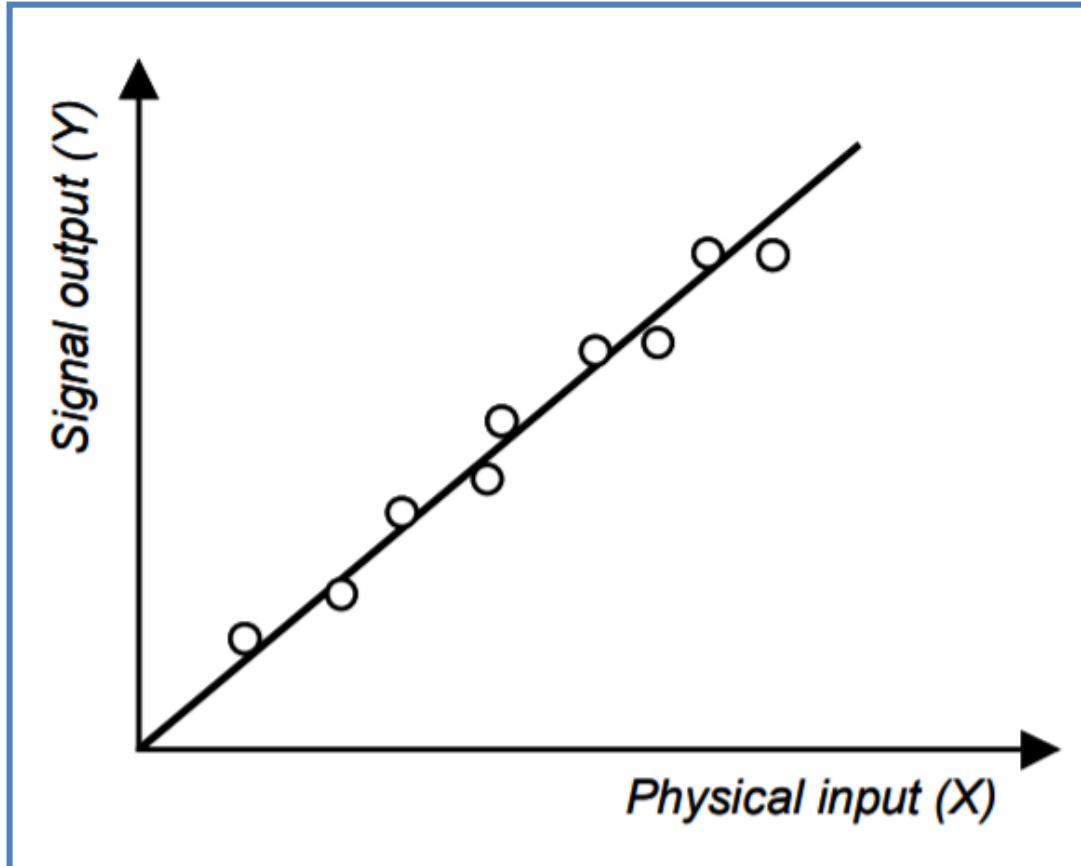
Sensoregenskaber

- **Opløsning** eller **Diskrimination** er den minimale ændring af input, der er nødvendigt for at frembringe en påviselig ændring ved output.
- **Repeterbarhed** er præcisionen i et sæt målinger taget over et kort tidsinterval.
- **Reproducerbarhed** er præcisionen i et sæt målinger, men under særlige forhold (taget over et langt tidsinterval eller målinger, der finder sted taget i forskellige laboratorier).

Sensorkalibrering

- Relationen mellem den fysiske målevariabel (X) og signalvariablen (Y).
- En sensor eller et instrument kalibreres ved at anvende et antal kendte fysiske inputs og registrere systemets respons.
 - Kalibreringskurve.

Sensorkalibrering



Kilde: Ricardo Gutierrez-Osuna,
Wright State University

Rumlige Sensordata

- Indtil videre har vi set, at målinger af en parameter genereres af sensorer, ved at de omdanner stimuleringer fra omgivelserne til elektriske signaler.
- Sensorens output er basalt set en kvantificering af den målte parameter, og med brug af passende matematiske funktioner kan den oversættes til data.

Rumlige Sensordata

- Det elektriske signal kan derfor oversættes til dataværdier, der repræsenterer data for den parameter, som sensoren måler.
- Data gemmes enten inde i systemet (intern hukommelse), sendes til en anden platform via et trådløst netværk eller returneres til os i realtid med brugergrænsefladen (aflæsning på instrumentskærmen).

Rumlige Sensordata

Sensor

Eksempel på en **aktiv** afgrøde-reflektanssensor



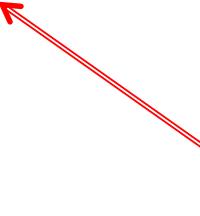


Rumlige Sensordata

- Ved at kombinere et måleinstrument med et GPS (geografisk positioneringssystem) kan hvert datapunkt relateres til en geografisk position, hvilket betyder, at hvert datapunkt er afgrænset med den tilsvarende position i den virkelige verden, hvor dataene blev indsamlet.

Rumlige Sensordata

Geo-refererede data, der repræsenterer enkelt-punkter i den virkelige verden



| | A | B | C | D | E |
|----|-------------|-------------|--------|--------|-----------|
| 1 | Longitude | Latitude | CV1m | CV0.5m | Elevation |
| 2 | 22.74432033 | 39.48851333 | 63.023 | 40.607 | 53.1 |
| 3 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.617 | 40.373 | 53.1 |
| 4 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.265 | 40.216 | 53.1 |
| 5 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.539 | 40.294 | 53.1 |
| 6 | 22.74432033 | 39.48851333 | 62.203 | 40.451 | 53.1 |
| 7 | 22.74432033 | 39.48851333 | 62.008 | 40.373 | 53.1 |
| 8 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.968 | 40.607 | 53.1 |
| 9 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.734 | 40.451 | 53.1 |
| 10 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.89 | 40.216 | 53.1 |
| 11 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.461 | 40.333 | 53.1 |
| 12 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.461 | 40.294 | 53.1 |
| 13 | 22.74432033 | 39.48851333 | 62.008 | 40.255 | 53.1 |
| 14 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.187 | 40.373 | 53.1 |
| 15 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.929 | 40.255 | 53.1 |
| 16 | 22.74432033 | 39.48851333 | 61.343 | 40.255 | 53.1 |
| 17 | 22.74432033 | 39.48851333 | 60.523 | 39.669 | 53.1 |

Dataværdier
af de målte
parametre



DEVELOPMENT OF A TRAINING PROGRAM FOR ENHANCING THE USE OF ICT TOOLS IN THE IMPLEMENTATION OF PRECISION AGRICULTURE

Project coordinator



UNIVERSITAT POLITÈCNICA
DE CATALUNYA
BARCELONATECH

Partners



AGRICULTURAL UNIVERSITY OF ATHENS
ΓΕΩΠΟΝΙΚΟ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΑΘΗΝΩΝ

